
SPC11X8/SPD11X8 UART 单元不定长数据接收

2022 年 3 月 - 版本 1

概述

在使用 UART 进行通信时，经常会遇到对不定长数据包的处理。发送数据时，只需根据指定长度发送数据包，处理相对容易；接收数据时就需要检查数据包的结束。本使用指南主要介绍通过 UART 的接收字符超时中断功能实现不定长数据的接收。

注：本文档主要以 SPC1168 为例进行介绍。

目录

1	UART 特点	5
2	UART 接收字符超时中断功能	6
3	UART 接收不定长数据实例	7
3.1	主程序框图	7
3.2	实例程序	8
4	修订记录	错误! 未定义书签。

表格列表

表 4-1: 文档修订记录 错误! 未定义书签。

图片列表

图 3-1: 主程序流程图 7
图 3-2: 正确数据传输测试 12
图 3-3: 错误数据传输测试 12

版本历史

版本	日期	作者	变更
A/0	2019 年 7 月 9 日	Hengfang Huang	首次发布。

1 UART 特点

SPC11X8/SPD11X8 内建一个 Universal Asynchronous Receiver/Transmitter (UART)单元。SPC11X8/SPD11X8 的 UART 单元有以下特点：

- 最高支持 3.6Mbps
- 内建 64 Byte 接收缓存和 64 Byte 发送缓存
- 可编程的 FIFO 接收中断阈值
- 支持自动波特率检测
- 支持不归零编码（NRZ）

2 UART 接收字符超时中断功能

在 UART 通信中，针对速度较高、数据量较大的数据传输，接受/发送 FIFO 是一个非常有用的特性，在 SPC11X8/SPD11X8 的 UART 中，带有 64Byte 的发送/接受 FIFO。通信时还会经常遇到接收不定长数据包，可借助 UART 的接收字符超时中断功能实现该操作。本指南将通过使用 UART 接收中断和接收超时中断，完成对高速度大数据量的不定长数据的接收与回传。

当 RXFIFO 和接收超时中断被使能时，并且以下条件存在时，接收超时中断会发生：

- 最近一次收到的字符是在接收 4 个连续字符所需时间之前接收到的
- 最近一次 FIFO 读取是接收 4 个连续字符所需时间之前执行的

在从 RXFIFO 中读取一个字符之后或者接收到一个新的开始位，超时中断被清除并且超时计时器复位。如果超时中断没有发生，当接收到一个新的字符或者读取 RXFIFO 时，超时计时器复位。

接收超时中断发出信号通知尾部字节的存在，CPU 必须消除尾部字节。当处理接收超时中断服务时，CPU 使用下面的过程：

- 读取 UARTLSR 寄存器，检查错误。
- 通过 UARTIER.RTOIE 位段关闭接收器超时中断。
- 从 UART FIFO 中读取数据。
- 读取 UARTLSR 寄存器，检查错误，然后转到步骤 3。直到当 FIFO 中不在有数据，转到步骤 5。
- 通过 UARTIER.RTOIE 位段重新使能接收超时中断。
- 完成。

3.2 实例程序

首先定义使用的宏及全局变量：

```

Example Code

/* Baudrate for UART */
#define UART_BAUDRATE 38400

/* Maximum size of buffer frame */
#define UART_RX_BUF_SIZE_MAX 256
/* Minimum size of buffer frame */
#define UART_RX_BUF_SIZE_MIN 2

/* UART Receive FIFO interrupt trigger threshold */
#define UART_RXFIFO_THRESHOLD UART_RXFIFO_32BYTE_OR_MORE

/* UART Transmit FIFO interrupt trigger threshold */
#define UART_TXFIFO_THRESHOLD UART_TXFIFO_EMPTY

typedef struct DeviceUartPack
{
    uint8_t* pu8RxBuf;
    uint16_t u16RxLength;

    /* A frame was received */
    uint8_t u8RxDataEnd;
} DeviceUartPack_t, *pDeviceUartPack_t;

DeviceUartPack_t MyDeviceUartPackTest;

uint8_t gu8UartRxBuff[UART_RX_BUF_SIZE_MAX];

```

定义使用的函数（其中 BCCXOR_Calculate()为异或检验函数）：

```

Example Code

void UartDataPack_Init(DeviceUartPack_t* myDataPack,
                      uint8_t* pu8Buffer)
{
    myDataPack->pu8RxBuf = pu8Buffer;
    myDataPack->u16RxLength = 0;

    myDataPack->u8RxDataEnd = 0;
}

```



```
uint8_t BCCXOR_Calculate(uint8_t* pu8Data, uint16_t u16DataLen)
{
    uint8_t result = 0;
    uint16_t index = 0;

    if(NULL == pu8Data)
    {
        return 0;
    }

    while(u16DataLen > 0)
    {
        result ^= pu8Data[index ++];
        u16DataLen--;
    }

    return result;
}

void UART_TX_Byte(uint8_t u8Data)
{
    /* Write the datum to UART Transmit Holding Register */
    UART_WriteByte(UART, u8Data);

    /* Wait for the TX FIFO empty */
    while(!UART_IsTxDone(UART));
}
```

在 `main()` 中，对时钟及带 FIFO 的 UART 进行初始化配置以及进行数据回传：

Example Code

```
int main()
{
    FLASH_WALLOW();
    FLASH_SetTiming(200000000);
    /* Disable flash write access after flash operation had done */
    FLASH_WDIS();

    CLOCK_InitWithRCO(CLOCK_HCLK_200MHZ);

    Delay_Init();

    /* Configure GPIO pin as UART function */
    GPIO_SetPinChannel(GPIO_34, GPIO34_UART_TXD);
}
```

```
GPIO_SetPinChannel(GPIO_35, GPIO35_UART_RXD);

/* UART Init */
UART_Init(UART, UART_BAUDRATE);

/* RX FIFO trigger level: 16 */
/* TX FIFO trigger level: 0 */
UART_SetFIFOTriggerThreshold(UART, UART_RXFIFO_THRESHOLD,
                              UART_TXFIFO_THRESHOLD);

/* Enable RX interrupt */
UART_EnableRxDataAvailableInt(UART);

/* Enable Receiver Time-out Interrupt */
UART_EnableRxTimeoutInt(UART);

/* Enable UART interrupt (main switch of UART interrupt) */
UART_EnableInt(UART);

/* Enable UART interrupt in CPU side */
NVIC_EnableIRQ(UART_IRQn);

/* Init UART data pack struct */
UartDataPack_Init(&MyDeviceUartPackTest, gu8UartRxBuff);

while(1)
{
    if(MyDeviceUartPackTest.u8RxDataEnd)
    {
        uint8_t* pu8Data = MyDeviceUartPackTest.pu8RxBuf;
        uint16_t u16Len = MyDeviceUartPackTest.u16RxLength;

        if((u16Len >= UART_RX_BUF_SIZE_MIN) && (pu8Data[u16Len - 1] ==
            BCCXOR_Calculate(pu8Data, u16Len - 1)))
        {
            /* If the data is correct, we return the value */
            UART_Write(UART, pu8Data, 0, u16Len);
        }
        else
        {
            /* An error occurred, Send an error value */
            UART_TX_Byte(0xFF);
        }
    }
}
```

```
    }  
  
    MyDeviceUartPackTest.u16RxLength = 0;  
    MyDeviceUartPackTest.u8RxDataEnd = 0;  
  }  
}  
}
```

在中断函数中，进行数据接收处理：

Example Code

```
void UART_IRQHandler(void)  
{  
    uint8_t u8data;  
    uint8_t u8error;  
  
    /* RX data more than 32 */  
    if(UART_GetRxDataAvailableIntStatus(UART))  
    {  
        u8error = UART->UARTLSR.all;  
  
        /* Read data untill the receive FIFO is empty */  
        while(UART_GetRxFIFOLevel(UART))  
        {  
            u8data = UART_ReadByte(UART);  
  
            if((!MyDeviceUartPackTest.u8RxDataEnd) && (!(u8error &  
                UARTLSR_ALL_FIFOERR_FIFO_ERROR_OCCUR)))  
            {  
                gu8UartRxBuff[MyDeviceUartPackTest.u16RxLength] = u8data;  
                MyDeviceUartPackTest.u16RxLength =  
                    ((MyDeviceUartPackTest.u16RxLength + 1) % UART_RX_BUF_SIZE_MAX);  
            }  
  
            u8error = UART->UARTLSR.all;  
        }  
    }  
  
    if(UART_GetRxTimeoutIntStatus(UART))  
    {  
        u8error = UART->UARTLSR.all;  
        UART_DisableRxTimeoutInt(UART);  
  
        /* Read data untill the receive FIFO is empty */
```

```

while (UART_GetRxFIFOLevel (UART))
{
    u8data = UART_ReadByte (UART);

    if ((!MyDeviceUartPackTest.u8RxDataEnd) && (!(u8error &
        UARTLSR_ALL_FIFOERR_FIFO_ERROR_OCCUR)))
    {
        gu8UartRxBuff [MyDeviceUartPackTest.u16RxLength] = u8data;
        MyDeviceUartPackTest.u16RxLength =
            ((MyDeviceUartPackTest.u16RxLength + 1) % UART_RX_BUF_SIZE_MAX);
    }

    u8error = UART->UARTLSR.all;
}

MyDeviceUartPackTest.u8RxDataEnd = 1;
UART_EnableRxTimeoutInt (UART);
}
}

```

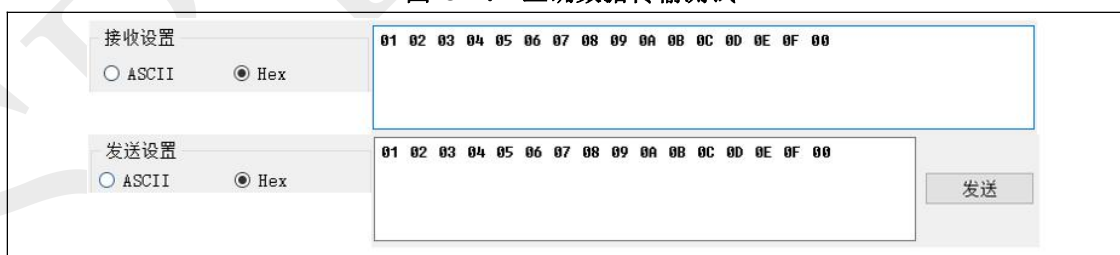
具体的测试方法：

使用串口软件工具，设置参数（波特率 38400，无校验，1 位停止位），发送以下十六进制数据（最后一个字节 0x00 是前面 15 个数据的异或校验值）：

0x01 0x02 0x03 0x04 0x05 0x06 0x07 0x08 0x09 0x0A 0x0B 0x0C 0x0D
0x0E 0x0F 0x00

发送完成后串口软件会接收到 MCU 返回的相同的数据。

图 3-2：正确数据传输测试



如果串口软件发送一串错误数据，MCU 会返回 0xFF 值。

图 3-3：错误数据传输测试

